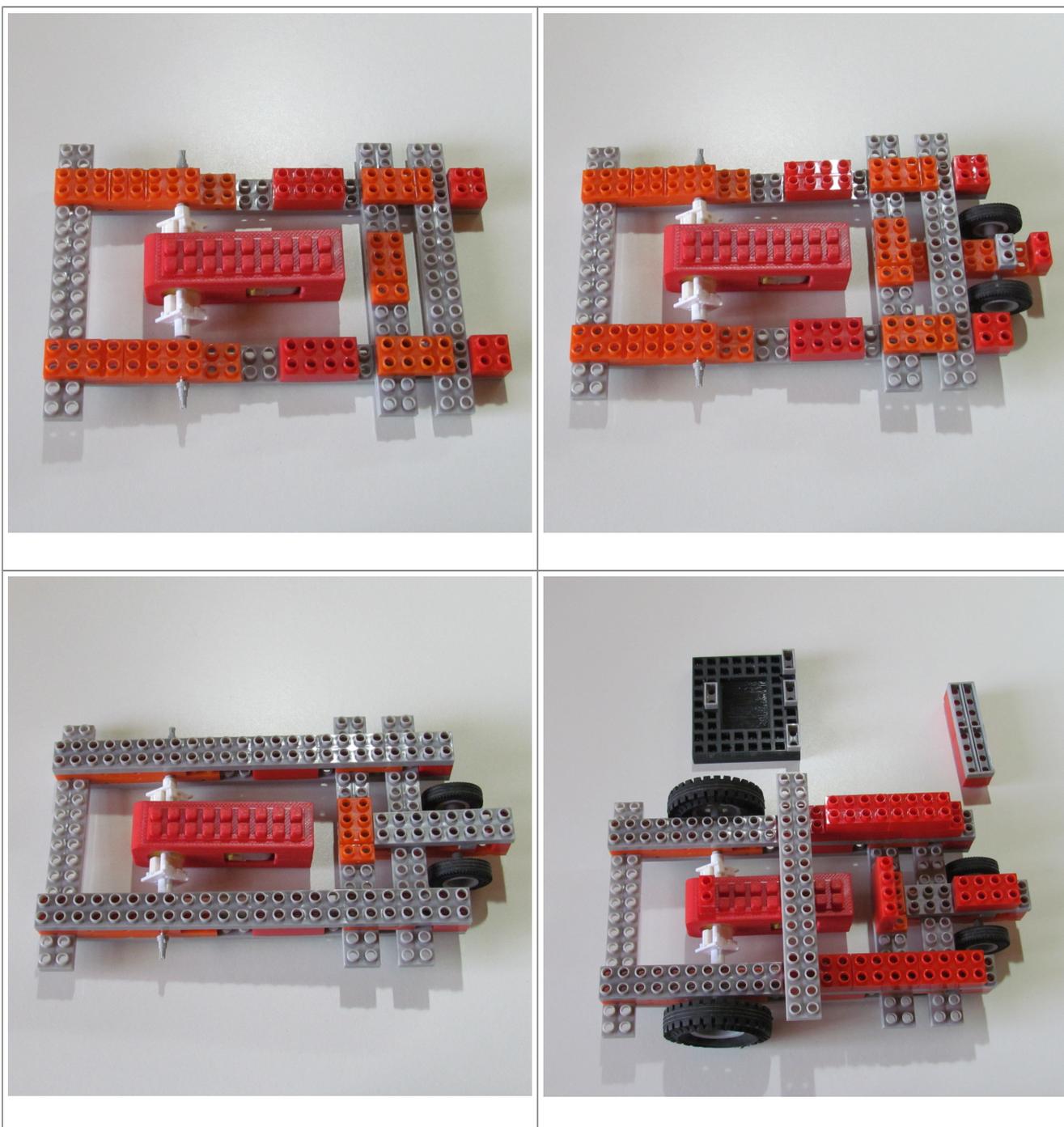
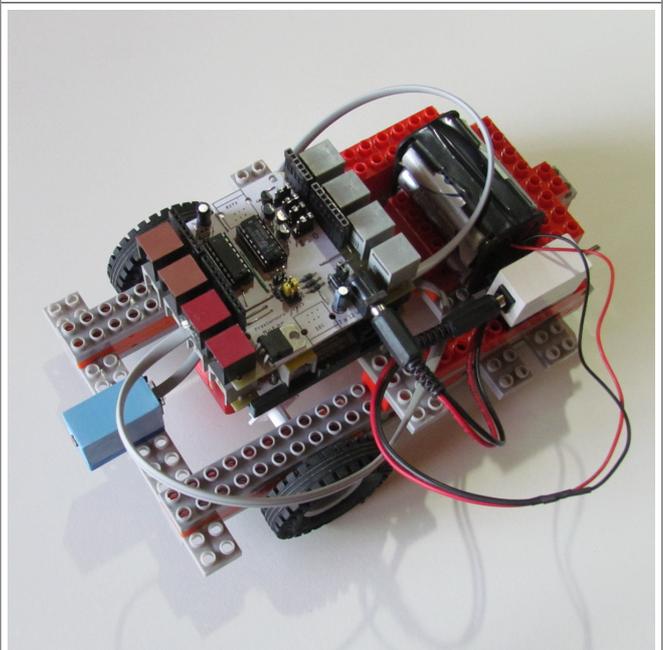
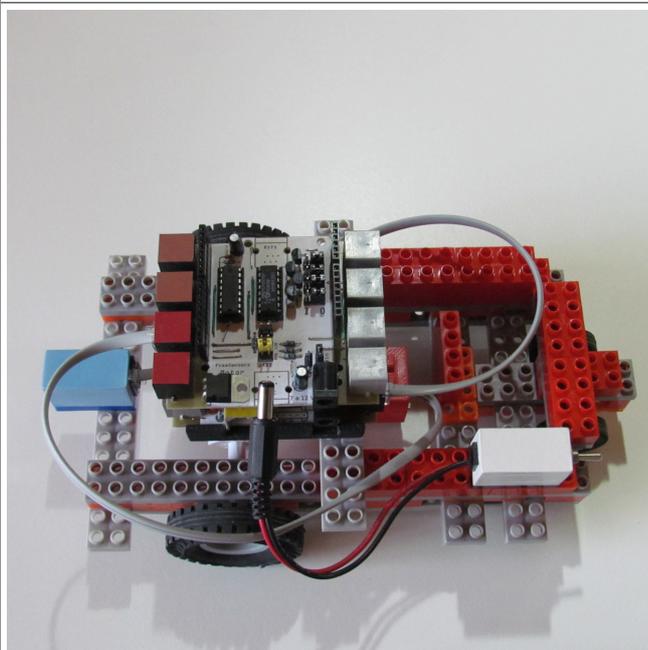
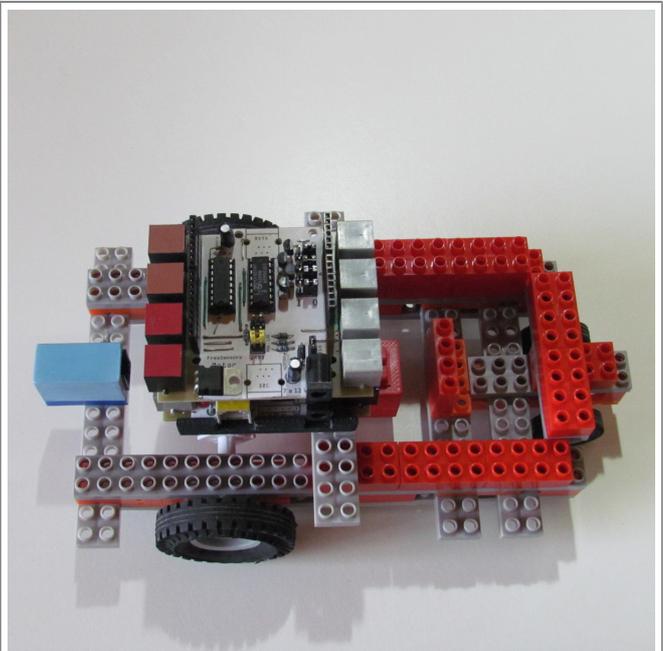
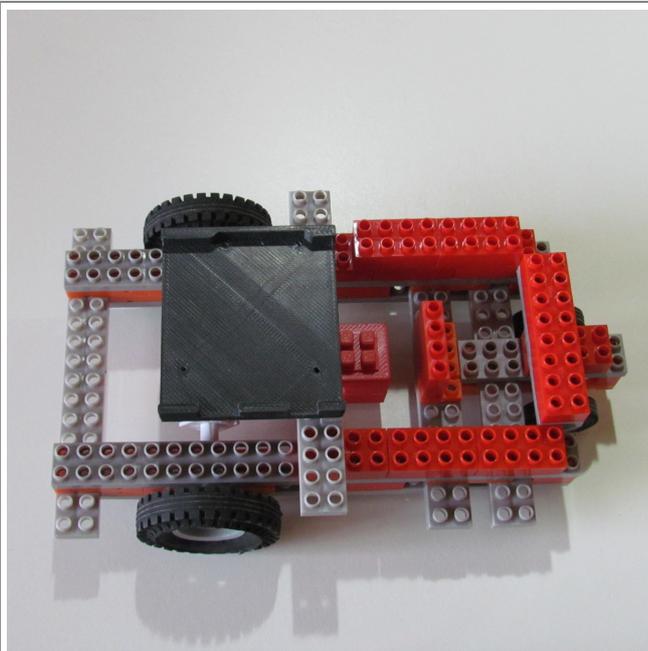


En la parte delantera del vehículo se colocará una foto-resistencia. El vehículo permanecerá detenido hasta que con una linterna (o un celular) iluminemos la foto-resistencia, momento en el cual avanzará hacia la luz por un lapso de 1 segundo.

Armado de la estructura del vehículo, donde se usará un solo motor (el vehículo solo puede ir para adelante y para atrás)





El motor debe conectarse en el puerto 1 de color rojo (consultar hoja de conexiones que viene con el kit). El sensor con la foto-resistencia (de color azul) debe conectarse en el puerto 1 de color azul de la placa inferior.

- Solicitar ayuda a un adulto o a un docente para que conecte las dos placas y las baterías al vehículo.
- En Ardublock crear el programa mostrado en la página siguiente.
- Luego conectar el cable USB desde la netbook al conector amarillo de la placa controladora, y presionar “Cargar a Arduino” de Ardublock para que el programa se cargue en la placa.
- Desconectar el cable USB de la netbook.
- Conectar el cable del portapilas a la placa controladora, a partir de lo cual estará activo el programa y el movimiento de los motores.

